

## SEMAINE 21 DU 04/05/2026

## 1 PROGRAMME OFFICIEL

## a) Changements de bases

Matrice de passage d'une base à une autre.	Exemples de recherche d'une base dans laquelle la matrice d'un endomorphisme donné est simple.
Inversibilité et inverse d'une matrice de passage.	
Effet d'un changement de base sur la matrice d'un vecteur.	
Effet d'un changement du couple de bases sur la matrice d'une application linéaire.	
Effet d'un changement de base sur la matrice d'un endomorphisme.	

## b) Matrices équivalentes et rang

Si $u \in \mathcal{L}(E, F)$ est de rang $r$ , il existe un couple de bases dans lequel $u$ a pour matrice $J_r$ .	La matrice $J_r$ a tous ses coefficients nuls à l'exception des $r$ premiers coefficients diagonaux, égaux à 1.
Matrices équivalentes.	Classification des matrices équivalentes par le rang.
Une matrice est de rang $r$ si et seulement si elle est équivalente à $J_r$ .	
Invariance du rang par transposition.	
Rang d'une matrice extraite. Caractérisation du rang par les matrices carrées extraites.	
Les opérations élémentaires sur les colonnes (resp. lignes) conservent l'image (resp. le noyau). Les opérations élémentaires conservent le rang.	Application : calcul du rang.

## c) Matrices semblables et trace

Matrices semblables.	Interprétation géométrique. Exemples de recherche d'une matrice simple semblable à une matrice donnée.
Trace d'une matrice carrée.	Notation $\text{tr}(A)$ .
Linéarité de la trace, relation $\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$ , invariance par similitude.	
Trace d'un endomorphisme d'un espace de dimension finie. Linéarité, relation $\text{tr}(uv) = \text{tr}(vu)$ .	Notation $\text{tr}(u)$ . Trace d'un projecteur.

## 2 QUESTION DE COURS

- 1) Toutes les matrices de  $\mathcal{M}_{p,q}(\mathbf{K})$  de rang  $r$  sont équivalentes à

$$J_r = \begin{pmatrix} I_r & 0_{r,q-r} \\ 0_{p-r,r} & 0_{p-r,q-r} \end{pmatrix}.$$

*Construction explicite des bases.*

- 2) Soit  $f$  un endomorphisme de  $E$ , espace vectoriel de dimension finie, tel que  $f^2 = 0$ .

Déterminer une base de  $E$  où  $f$  est représentée par une matrice de la forme  $\begin{pmatrix} 0_{r,s} & I_r \\ 0_s & 0_{s,r} \end{pmatrix}$ .

- 3) Soit  $E$  de dimension finie,  $f \in \mathcal{L}(E)$ .

Montrer qu'il existe  $g \in \text{GL}(E)$  et  $p$  un projecteur de  $E$  tel que  $f = g \circ p$ .  
Proposer une preuve matricielle et une preuve « intrinsèque ».

- 4) **CCINP 55**

- (a) Soit  $a$  un nombre complexe.

On note  $E$  l'ensemble des suites à valeurs complexes telles que :  
 $\forall n \in \mathbb{N}, u_{n+2} = 2au_{n+1} + 4(ia - 1)u_n$  avec  $(u_0, u_1) \in \mathbb{C}^2$ .

- (b) i. Prouver que  $E$  est un sous-espace vectoriel de l'ensemble des suites à valeurs complexes.  
ii. Déterminer, en le justifiant, la dimension de  $E$ .
- (c) Dans cette question, on considère la suite de  $E$  définie par:  $u_0 = 1$  et  $u_1 = 1$ .  
Exprimer, pour tout entier naturel  $n$ , le nombre complexe  $u_n$  en fonction de  $n$ .  
**Indication:** discuter suivant les valeurs de  $a$ .

- 5) **CCINP 60**

Soit la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$  et  $f \in \mathcal{L}(\mathcal{M}_2(\mathbb{R}))$  défini par :  $f(M) = AM$ .

- (a) Déterminer une base de  $\text{Ker} f$ .  
(b)  $f$  est-il surjectif ?  
(c) Déterminer une base de  $\text{Im} f$ .  
(d) A-t-on  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R}) = \text{Ker} f \oplus \text{Im} f$  ?

- 6) **CCINP Exercice 62 - extrait**

Soit  $E$  un espace vectoriel sur  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .  
Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$  tel que  $f^2 - f - 2\text{Id} = 0$ .

- (a) Prouver que  $f$  est bijectif et exprimer  $f^{-1}$  en fonction de  $f$ .  
(b) Prouver que  $E = \text{Ker}(f + \text{Id}) \oplus \text{Ker}(f - 2\text{Id})$ .  
(c) Dans cette question, on suppose que  $E$  est de dimension finie.  
Prouver que  $\text{Im}(f + \text{Id}) = \text{Ker}(f - 2\text{Id})$ .

## 7) CCINP 64

Soit  $f$  un endomorphisme d'un espace vectoriel  $E$  de dimension finie  $n$ .

- (a) Démontrer que:  $E = \text{Im} f \oplus \text{Ker} f \implies \text{Im} f = \text{Im} f^2$ .  
 (b) i. Démontrer que:  $\text{Im} f = \text{Im} f^2 \iff \text{Ker} f = \text{Ker} f^2$ .  
 ii. Démontrer que:  $\text{Im} f = \text{Im} f^2 \implies E = \text{Im} f \oplus \text{Ker} f$ .

## 8) CCINP 71

Soit  $P$  le plan d'équation  $x + y + z = 0$  et  $D$  la droite d'équation  $x = \frac{y}{2} = \frac{z}{3}$ .

- (a) Vérifier que  $\mathbb{R}^3 = P \oplus D$ .  
 (b) Soit  $p$  la projection vectorielle de  $\mathbb{R}^3$  sur  $P$  parallèlement à  $D$ .  
 Soit  $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .  
 Déterminer  $p(u)$  et donner la matrice de  $p$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .  
 (c) Déterminer une base de  $\mathbb{R}^3$  dans laquelle la matrice de  $p$  est diagonale et donner la matrice de passage.

## 9) CCINP 87

Soient  $a_0, a_1, \dots, a_n$ ,  $n + 1$  réels deux à deux distincts.

- (a) Montrer que si  $b_0, b_1, \dots, b_n$  sont  $n + 1$  réels quelconques, alors il existe un unique polynôme  $P$  vérifiant

$$\deg P \leq n \text{ et } \forall i \in \llbracket 0, n \rrbracket, P(a_i) = b_i.$$

- (b) Soit  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ .  
 Expliciter ce polynôme  $P$ , que l'on notera  $L_k$ , lorsque :

$$\forall i \in \llbracket 0, n \rrbracket, b_i = \begin{cases} 0 & \text{si } i \neq k \\ 1 & \text{si } i = k \end{cases}$$

- (c) Prouver que  $\forall p \in \llbracket 0, n \rrbracket, \sum_{k=0}^n a_k^p L_k = X^p$ .

## 10) CCINP 90

$\mathbb{K}$  désigne le corps des réels ou celui des complexes.

Soient  $a_1, a_2, a_3$  trois scalaires distincts donnés de  $\mathbb{K}$ .

- (a) Montrer que  $\Phi : \mathbb{K}_2[X] \longrightarrow \mathbb{K}^3$  est un isomorphisme  

$$P \longmapsto (P(a_1), P(a_2), P(a_3))$$
  
 d'espaces vectoriels.

- (b) On note  $(e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $\mathbb{K}^3$  et on pose  $\forall k \in \{1, 2, 3\}, L_k = \Phi^{-1}(e_k)$ .

- i. Justifier que  $(L_1, L_2, L_3)$  est une base de  $\mathbb{K}_2[X]$ .

- ii. Exprimer les polynômes  $L_1, L_2$  et  $L_3$  en fonction de  $a_1, a_2$  et  $a_3$ .

- (c) Soit  $P \in \mathbb{K}_2[X]$ . Déterminer les coordonnées de  $P$  dans la base  $(L_1, L_2, L_3)$ .

- (d) **Application** : on se place dans  $\mathbb{R}^2$  muni d'un repère orthonormé et on considère les trois points  $A(0, 1), B(1, 3), C(2, 1)$ .

Déterminer une fonction polynomiale de degré 2 dont la courbe passe par les points  $A, B$  et  $C$ .

## 3 EXERCICES

Uniquement sur les variables aléatoires